Спектрально-угловая методика зондирования системы «атмосфера-поверхность» в ИК диапазоне спектра

А.К. Городецкий

Институт космических исследований РАН 117997 Москва, ул. Профсоюзная, 84/32 E-mail: <u>gora(a) iki.rssi.ru</u>

Рассмотрены спектральный, угловой и спектрально-угловой методы зондирования системы «поверхность-атмосфера» в ИК- диапазоне спектра. Для задачи определения температуры водной поверхности приводятся требования к эксперименту, алгоритмы решения задачи и делается анализ источников ошибок. Приводятся результаты измерения излучательной способности взволнованной водной поверхности океана, методика и результаты самолетных измерений коэффициента поглощения в области спектра 11 мкм в атмосфере. Анализируется опыт реализации углового и спектрально-углового метода и измерений с помощью спутникового спектрорадиометра.

Введение

Дистанционное зондирование системы "атмосфера-поверхность" в среднем инфракрасном диапазоне спектра 3-20 мкм основано на измерении спектральной интенсивности собственного уходящего излучения I_v и осуществляется со спутников двумя методами – надирным и лимбовым. Вариант "надирных" измерений включает измерение интенсивности излучения I_v в заданной полосе обзора и достигается измерением углового распределения $I_v(\theta)$ при сканировании в направлении, перпендикулярном вектору скорости, θ – зенитный угол, v – волновое число. Надирные измерения используются для получения данных о радиационной температуре земной поверхности T_s и температуре верхней границы облаков и для определения высотных профилей метеопараметров – температуры, влажности и содержания малых газовых компонент атмосферы. Эти параметры состояния атмосферы и поверхности определяются при решении обратных задач уравнений переноса излучения.

$$I_{\nu} = B_{\nu} [T_{s}] P_{\nu s} - \int_{0}^{1} B_{\nu} [T(u)] \partial P_{\nu}(u) / \partial \log u d \log u$$
⁽¹⁾

Спектральная методика зондирования включает, таким образом, измерение I_v в наиболее информативных спектральных диапазонах v_i, i=1,...,n. Интенсивность уходящего излучения I_v зависит от высотных профилей температуры $T(\zeta)$, функции пропускания атмосферы P_v(u) и температуры поверхности T_s (излучательная способность поверхности δ =1). Здесь Bv[T(u)] – функция Планка для температуры на уровне атмосферы с относительным давлением u= p/p₀, p₀ – давление на уровне земной поверхности. При решении обратных задач система уравнений (1) линеаризуется и регуляризованное решение достигается за счет использования априорной информации в виде средних климатических значений параметра и корреляционной матрицы вторых моментов. Ошибки решения зависят от адекватности реальной и модельной функции пропускания атмосферы и вариации аэрозольной оптической толщи атмосферы, которая, как правило, неизвестна. Дополнительные трудности возникают при переходе от радиационной температуры к термодинамической температуре. Рассмотрение источников ошибок решения и способов их уменьшения проведем для задачи определения температуры водной поверхности (ТП).

Спектральная методика

 $T\Pi$ определяется в виде регрессионного соотношения $T_{\rm s}$ = $a_{\rm o}$ + $T_{\rm vl}$ + $\sum a_i [T_{\rm vi}$ - $T_{\rm vl}]$

(2)

Здесь а_i – регрессионные коэффициенты. В набор каналов включаются спектральные диапазоны в "окнах прозрачности" атмосферы и в полосах поглощения H₂O и CO₂.

В большинстве зондировщиков-радиометров, в том числе радиометров AVHRR, используютя диапазоны спектра 10,5-11,5 мкм и 11,5-12,5 мкм. Основным источником ошибок является зависимость регрессионных коэффициентов от вариаций метеопараметров атмосферы, изменчивость аэрозольной оптической толщи и изменчивость соотношения оптических толщин в этих диапазонах, зависящая как от вариаций аэрозоля, так и изменения соотношения толщин поглощения водяного пара и аэрозоля. Решение задачи осложняется также тем, что физические причины, описывающие континуальное ослабление излучение, являются дискуссионными. Модель континуального поглощения водяным паром [1] основана на преобладании самоуширения линий, однако χ – фактор формы линий не учитывает наблюдающуюся в измерениях зависимость коэффициента поглощения от температуры. В базах спектральных параметров [2] температурная зависимость самоуширения линий не рассматривается, а в LBL ("Line by Line") расчетах коэффициента поглощения водяным паром температурная зависимость учитывается введением эмпирических коэффициентов. Димерная гипотеза происхождения континуума, включающая эту температурная зависимость, во многом не согласуется с [1]. В результате спектральный метод определения ТП не позволяет гарантировать точность лучше 2К, а применение его на практике связано с использованием "опорных точек", измерении температуры в этих точках и предполагает стабильность атмосферных параметров, включая аэрозольную компоненту, в пределах локального района измерений.

Угловая методика определения ТП

Угловая методика определения ТП основана на выполнимости закона Бугера для квазимонохроматического излучения и относительно малом вкладе селективного молекулярного поглощения в спектральном диапазоне чувствительности радиометра. В этом методе для обеспечения необходимой точности определения ТП при ошибках измерений радиационной температуры порядка 0,1–0,15К необходимо осуществить измерения углового распределения интенсивности излучения $I_v(m_j)$, m=sec(θ_j), θ - зенитный угол, т.е. провести измерения уходящего излучения от одного и того же участка подстилающей поверхности при сканировании в направлении вектора скорости ("конвергентная съемка"). Определение ТП в этом методе осуществляется экстраполяцией зависимости $I_v(m_j)$ к значению $I_v(m=0)$. Экстраполяция $I_v(m_j)$ к значению $I_v(m=0)$ осуществляется представлением $I_v(m_j)$ в виде разложения

$$I_v(m_j) = \sum a_i f(m_j)$$

Система (3) в матричной записи имеет вид Fa = I

В процессе апробирования метода в качестве функции f(m) испытывались функция ошибок, разложение по ортогональным полиномам наилучшего равномерного приближения, разложение экспоненциальной функции пропускания атмосферы $P_v(m_j)$ по степеням параметра m_j и разложение $P_v(m_j) = \sum a_i m_j \mu_j^n$, $\mu_{j=}$ mj-1. В результат имеем систему уравнений размерности N*(N+1), где N-число измерений под разными зенитными углами θ .

Решением системы уравнений (3) является значение $I_{\nu}(m=0) = a_{o}$, которое и является интенсивностью излучения черного B_{ν} тела при радиационной температуре поверхности T_{s} .

$$\Gamma_{\rm s} = \mathbf{B}_{\rm v}^{-1}$$

Точность решения системы уравнений (3) и ошибка определения $I_v(m=0)$ сильно зависят от случайных ошибок измерений ϵ . Система уравнений (3) с учетом случайных ошибок измерений представляется в виде

 $Fa = I + \epsilon$

Для регуляризации решения системы (5) целесообразно использовать гладкость функции $I_v(m_j)$. Если минимизировать норму n- ой производной $I_v(m_j)$, то система уравнений (5) эквивалентна системе

(3)

(4)

(5)

 $F^{T}F + F^{T(n)}F^{(n)}$) $a_{\alpha} = F^{T}I + \epsilon$

Решение системы система уравнений (6) осуществляется методом минимизации невязок.

Процедура экстраполяции измеренных значений интенсивности излучения к воздушной массе и значения $I_v(m=0)$ приводится на рис.1 для трех реализаций $I_v(m)$, отличающихся степенью выпуклости функции. Этот пример иллюстрирует необходимость регуляризации решения, сглаживающей влияние ошибок измерений.



Рис. 1. Зависимость радиационной температуры в области спектра 1,5-11,5 мкм от воздушной массы т по данным измерений над Атлантическим океаном.



Угловая методика определения ТП предложена автором на основе опыта самолетных измерений [3]. Необходимый этап исследований включал накопление статистических данных как об интегральной (по высоте) оптической толще в "окнах прозрачности", так и о характеристиках ее высотного распределения. Для определения коэффициентов поглощения в реальной атмосфере были проведены самолетные измерения трансформации нисходящего и нисходящего излучения атмосферы.

Измерения нисходящего излучения $I_{\nu}(m)$ с выделением атмосферных слоев толщиной t=500 м дают возможность рассчитать оптическую толщину слоя τ_{ν} , m-воздушная масса, $I_{1\nu}$ и $I_{2\nu}$ –значения интенсивности нисходящего излучения на границах слоя 1 и 2 соответственно

 $m\tau_{v} = -\ln ((B_{v} - I_{1v} (m))/(B_{v} - I_{2v} (m)))$

(7)

(6)

Значение эффективного коэффициента поглощения водяного пара $k_v(11$ мкм) (см²/г) определяется $k_v = \tau_v/$ wt. Здесь w - содержание водяного пара.

Измерения нисходящего излучения $I_v(m)$ обеспечивают более высокую точность определения τ_v , чем измерения восходящего излучения, т.к. в последнем случае измеряется малая разность больших значений B_v и I_v (m).

Результаты измерений для диапазона спектра 10,5-11,5 мкм показаны на рис.2, на котором



Рис. 2. Зависимость минимальных значений коэффициента поглощения k(11мкм) (см²/г) от упругости водяного пара. 1- минимальные значения по данным самолетных измерений. 2 - граница максимальных значений k(11мкм)

приводятся как минимальные, так максимальные значения k_v, реализующиеся в реальной атмосфере, с учетом аэрозольной компоненты. Минимальные значения k_v характеризуют условия максимальной прозрачности атмосферы [4]. Эти значения используются в дальнейшем для задачи определения аэрозольной оптической толщи.

Спектрально-угловой метод

Спектрально-угловой метод (СУМ) Спектрально-угловой метод был предложен и испытан на спутниках «Космос-1079, 1151» [5]. В этой работе показано, что для достижения точности определения температуры поверхности 0,5-1 К необходимы высокоточные измерения интенсивности излучения с ошибкой не более 0,1 К и надежная 3-хосная стабилизация спутника. Описанный метод позволяет объективно оценивать реальные ошибки результатов измерений.

Для каждого из используемых интервалов спектра проводится определение интенсивности излучения $I_v(m=0)$ и определяется радиационная температура ТП. Эти значения ТП различаются между собой, так как необходимо учитывать спектральную зависимость излучательной способности взволнованной водной поверхности. Влияние волнения и вариации переотраженного излучения атмосферы приводят к рассмотрению двух эффективных значений излучательной способности b_v. Наименьшее из этих значений собой определяется без вклада переотраженного излучения атмосферы, а большее– учитывает этот вклад. В ходе измерений с борта НИС в Атлантике были изучены вариации полусферической излучательной способности δ_v (θ)

$$\delta = \mathbf{b}(1+\delta_{\rm f}) \tag{8}$$

$$\mathbf{b} = (\mathbf{F}_{\mathrm{s}} - \mathbf{F}_{\mathrm{f}})/\mathbf{F}_{\mathrm{f}}$$

 F_s , F_f - потоки излучения от взволнованной морской поверхности и плоской поверхности соответственно, $\delta_f = 0,948$ – расчетное значение для плоской поверхности для интервала спектра 10,5 – 11,5 мкм. Поток F_s определяется интегрированием по полусфере измеренного углового распределения интенсивности излучения, уходящего от водной поверхности, а поток F_f рассчитывается с использованием френелевского коэффициента отражения и измерений углового распределения интенсивности нисходящего излучения атмосферы. Значение параметра в представляет собой превышение площади взволнованной водной поверхности по отношению к плоской поверхности. Этот параметр может быть получен из зависимости в от отношения потоков нисходящего излучения атмосферы и потока излучения по Планку F_w при температуре поверхности T_w , т.е. от отношения F_a/F_w , $F_w = \pi B(Tw)$.

При состоянии поверхности океана 3-4 балла и скорости ветра 5-10 м/сек и значении b = 0,013 и по выражению (8) имеем δ = 0,96 (рис. 3).



Рис. 3. Зависимость разности потоков излучения взволнованной и невзволнованной поверхности моря b от отношения F_a/F_w потока противоизлучения атмосферы F_a к потоку F_w излучения черного тела при температуре поверхности

Угловое распределение эффективной излучательной способности взволнованной водной поверхности определяется по измерениям угловой зависимости интенсивности излучения I_s , I_f , I_a (рис. 4). Приведенные значения угловой зависимости $\delta_v(\theta)$ используются в СУМ.



Рис. 4. Угловая зависимость излучательной способности взволнованной водной поверхности δ_ν (θ) в области спектра 11 мкм 1 - Эффективные значения δ_ν (θ). 2 - значения δ_ν (θ) с включением вклада переотраженного нисходящего излучения атмосферы

Для объективной оценки реальных ошибок результатов измерений были изучены зависимости разности радиационной температуры T_{v1} и T_{v2} от отклонений dT восстановленной температуры TП и температуры воды, измеренной контактным способом. На рис. 5 приводится средние значения и максимальные отклонения для случаев, когда dT не превыщает 0,5 К. Полученная экс-



Рис. 5. Разность радиационной температуры T_{v1} и T_{v2} от отклонений dT восстановленной температуры ТП и температуры воды, измеренной контактным способом. 1 - данные измерений, средние значения для реализации |dT| < 0.5K. 2, 3 - граница области значений для измерений для $dT^{<} = 0.5K$

периментальная зависимость сопоставлялась с расчетами, включающими учет неселективного и селективного поглощения (рис. 6). Таким образом, совместный анализ этих зависимостей позволяет выделить те измерения, для которых выполняются условия, характеризующие как модель переноса излучения в спектральном методе, так и угловой метод.

При проведении CVM совместная для двух спектральных каналов v1 и v2 система уравнений имеет вид $Gc = I + \epsilon$ (9)

В результат имеем систему уравнений размерности К*(N+1), где К- число спектральных каналов, N – число измерений под разными зенитными углами θ.

При двухканальной системе

$$G = \begin{vmatrix} G_{11} & G_{12} \\ G_{21} & G_{22} \end{vmatrix}$$



Рис. 6. Разность радиационной температуры $T_{v1} u T_{v2}$ от отклонений dT восстановленной температуры ТП и температуры воды по данным модельных расчетов.

1 - с учетом континуального ослабления, 2 - с учетом континуального и селективного поглощения

Здесь G- блочная матрица размерностью 2 *(N+1), G₁₁[N*(N+1)], р – матрица системы (3) для интервала спектра v1, G₁₂[N*N] –нулевая матрица, G₂₁[N*(N+1)], - матрица размерностью N*(N+1), второй и последующие столбы –нулевые, первый столбец составлен из элементов g₂₁= g₁₁* α , $\alpha = \alpha(T_s) = B_{v2}(T_s) / B_{v1}(T_s)$, G₂₂[N*N] - матрица, столбцы которой формируются из столбцов матрицы G₁₁[N*(N+1)], начиная со второго.

Решение системы (9) должно удовлетворять функции Планка при температуре T_s для интервалов спектра v1 и v2.

Помимо реализации на спутниках "Океан", СУМ реализован на спутниках ERS с помощью радиометра ATSR, имеющего 4 инфракрасных канала с центрами 1,6, 3,7, 11 и 12 мкм и 2 микроволновых канала на частоты 23,8 и 35,6 Ггц. Радиометрическое разрешение ИК-каналов 0,1К, полоса захвата 500 км, пространственное разрешение 1*1 км. Оптическая ось радиометра сканирует по конусу с углом 52°. Назначение микроволновых каналов – измерение общего влагосодержания в атмосфере.

Выводы

Развита и апробирована спектрально-угловая методика зондирования системы «атмосфераповерхность» в ИК диапазоне спектра. Применение этого метода позволяет сформулировать критерии ошибок решения обратных задач зондирования и объективно оценивать ошибки восстановления параметров системы "поверхность-атмосфера" для каждой реализации измерений.

Для применения спектрально-угловой методики измерений для задачи определения температуры поверхности необходима высокая точность радиометрических измерений с ошибкой измерения радиационной температуры в пределах 0,1-0,2К.

Литература

1. Clough S.A., Kneizys F.X., Davies R.W. Line shape and Water Vapor Continuum. Atmospheric Reseach, 1989, 23, 229-241.

2. Rothman L.S., Jacquemarta D., Barbeb A., Bennerc D. C., M. Birkd M. et al. The HITRAN 2004 molecular spectroscopic database. Journal of Quantitative Spectroscopy & Radiative Transfer 2005, 96, p. 139–204.

3. Городецкий А.К. Определение температуры земной поверхности методом углового сканирования // Исследование Земли из космоса, 1981. № 2. С. 36-44.

4. Городецкий А.К., Шукуров А.Х. О влиянии селективного молекулярного поглощения в диапазоне спектра 8-13 мкм // Изв. АН СССР, 1975. Сер. Физика атмосферы и океана. Т.11. №7. С. 749-753.

5. Городецкий А.К. Спектрально-угловой метод определения температуры земной поверхности // Исследование Земли из космоса, 1989. № 2. С. 54-64.